

5- الصناديق ذات توابع التحويل G_{2m} و G_{3m} مربوطة على التسلسل. يعطى تابع التحويل الناتج عن دمجهما:

$$G_{4m} = \frac{G_1 G_2 G_3 G_4}{(1 + G_1 G_2 H_1)(1 + G_3 G_4 H_2)}$$

6- الصندوق G_{4m} في حالة تغذية خلفية سالبة مع الصندوق G_{1m} . يعطى تابع التحويل الناتج عن دمجهما:

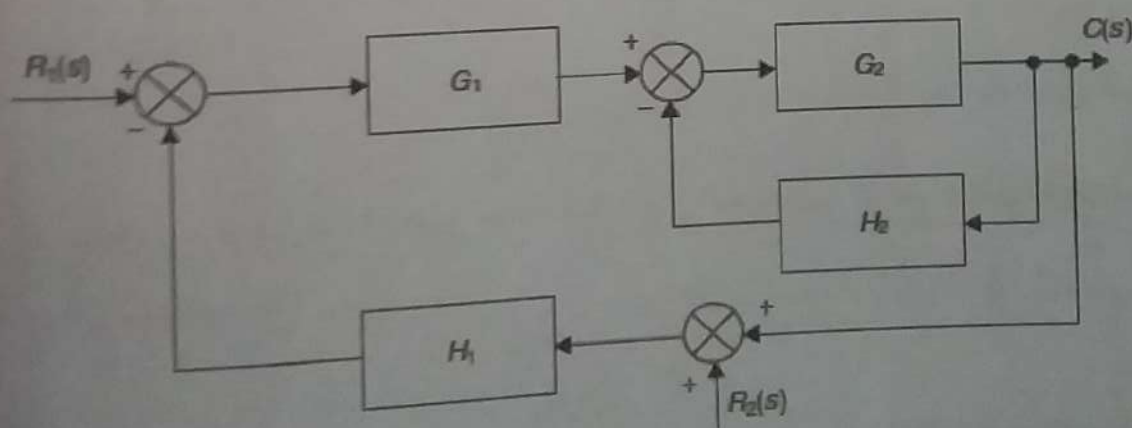
$$T(s) = \frac{C(s)}{R(s)} = \frac{G_1 G_2 G_3 G_4}{1 + \frac{G_1 G_2 G_3 G_4 H_3}{(1 + G_1 G_2 H_1)(1 + G_3 G_4 H_2)(G_1 G_4)}}$$

بتبسيط العلاقة السابقة نجد:

$$T(s) = \frac{G_1 G_2 G_3 G_4}{(1 + G_1 G_2 H_1)(1 + G_3 G_4 H_2)(G_2 G_3 H_3)}$$

مثال 18-2:

لنوجد علاقة خرج النظام $C(s)$ المبين بالشكل (39-2) وذلك عندما يؤثر كلا الدخلين $R_1(s)$ و $R_2(s)$ بآن واحد.



الشكل (39-2): النظام متعدد المداخل المقصود بالمثل (18-2).

إن المخطط الصندوقي (39-2) يمكن أن يبسط ليبدو على النحو المبين بالشكل (40-2) لتطبيق مبدأ التراكم وذلك على النحو التالي:

5- الصناديق ذات توابع التحويل G_{2m} و G_{3m} مربوطة على التسلسل. يعطى تابع التحويل الناتج عن دمجهما:

$$G_{4m} = \frac{G_1 G_2 G_3 G_4}{(1 + G_1 G_2 H_1)(1 + G_3 G_4 H_2)}$$

6- الصندوق G_{4m} في حالة تغذية خلفية سالبة مع الصندوق G_{1m} . يعطى تابع التحويل الناتج عن دمجهما:

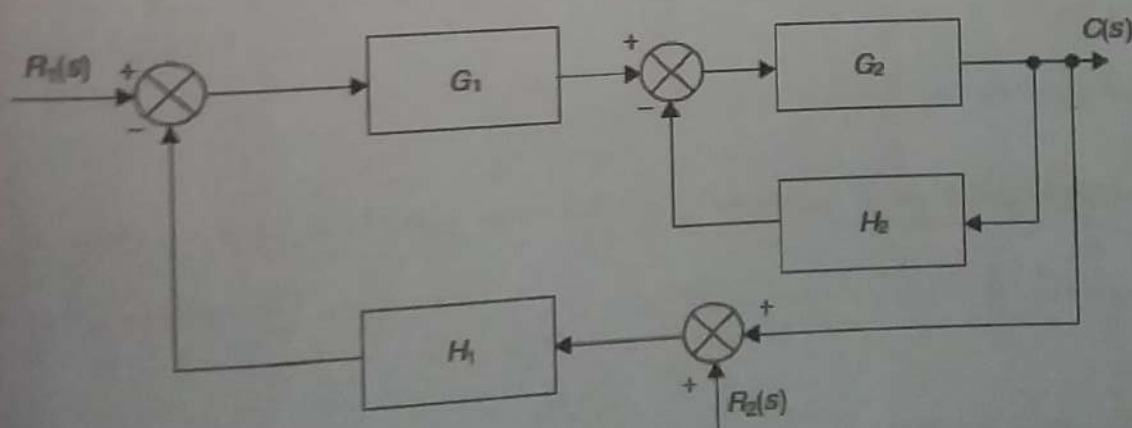
$$T(s) = \frac{C(s)}{R(s)} = \frac{G_1 G_2 G_3 G_4}{(1 + G_1 G_2 H_1)(1 + G_3 G_4 H_2)} \cdot \frac{1}{1 + \frac{G_1 G_2 G_3 G_4 H_3}{(1 + G_1 G_2 H_1)(1 + G_3 G_4 H_2)(G_1 G_4)}}$$

بتبسيط العلاقة السابقة نجد:

$$T(s) = \frac{G_1 G_2 G_3 G_4}{(1 + G_1 G_2 H_1)(1 + G_3 G_4 H_2)(G_2 G_3 H_3)}$$

مثال 18-2:

لتوجد علاقة خرج النظام $C(s)$ المبين بالشكل (39-2) وذلك عندما يؤثر كلا الدخلين $R_1(s)$ و $R_2(s)$ بآن واحد.



الشكل (39-2): النظام متعدد المداخل المقصود بالمثل (18-2).

إن المخطط الصندوقي (39-2) يمكن أن يبسط ليبدو على النحو المبين بالشكل (40-2) لتطبيق مبدأ التراكم وذلك على النحو التالي:

11-2 نظم الرتبة الأولى والثانية:

1-11-2 نظم الرتبة الأولى (First order systems):

يُوصف النظام من الرتبة الأولى بواسطة معادلة تفاضلية من الدرجة الأولى، على الشكل التالي:

$$a \frac{dy(t)}{dt} + by(t) = cr(t) \quad (115-2)$$

في هذه المعادلة تمثل $r(t)$ و $y(t)$ إشارة الدخل والخرج للنظام من الرتبة الأولى. بتطبيق تحويل لابلاس على المعادلة السابقة وذلك عند شروط ابتدائية معنومة، نجد:

$$(as + b)Y(s) = cR(s)$$

بالتالي، يكون تابع تحويل النظام:

$$G(s) = \frac{Y(s)}{R(s)} = \frac{c}{as + b}$$

لتحصول على الشكل العام لتابع تحويل نظام من الدرجة الأولى، نقسم البسط والمقام على (b):

$$G(s) = \frac{c/b}{a/bs + 1}$$

والذي يمكن أن يكتب على الشكل التالي:

$$G(s) = \frac{K}{1 + \tau s}, \quad K, \tau \in \mathbb{R}^+ \quad (116-2)$$

تمثل المعادلة السابقة الشكل العام لتابع تحويل نظام من الدرجة الأولى، حيث K هو ربح النظام في الحالة المستقرة و τ ثابت زمن النظام ويُعطى بالثانية.

2-11-2 نظم الرتبة الثانية (second order systems):

يُوصف النظام من الرتبة الثانية بواسطة معادلة تفاضلية من الدرجة الثانية، على الشكل التالي:

$$a \frac{d^2 y(t)}{dt^2} + b \frac{dy(t)}{dt} + cy(t) = e r(t) \quad (117-2)$$

في هذه المعادلة تمثل $r(t)$ و $y(t)$ إشارة الدخل والخرج للنظام من الرتبة الثانية. بتطبيق تحويل لابلاس على المعادلة السابقة وذلك عند شروط ابتدائية معدومة، نجد:

$$(as^2 + bs + c)Y(s) = eR(s)$$

بالتالي، يكون تابع تحويل النظام:

$$G(s) = \frac{Y(s)}{R(s)} = \frac{e}{as^2 + bs + c}$$

لتحصول على الشكل العام لتابع تحويل نظام من الدرجة الثانية، نقسم البسط والمقام على c :

$$G(s) = \frac{e/c}{a/c s^2 + b/c s + 1}$$

والذي يمكن أن يكتب على النحو التالي:

$$G(s) = \frac{K}{\frac{1}{\omega_n^2} s^2 + \frac{2\zeta}{\omega_n} s + 1} \quad (118-2)$$

يمكن أن يكتب أيضاً تابع تحويل النظام من الدرجة الثانية بحيث يكون معامل s^2 مساوياً لـ (1) أي:

$$G(s) = \frac{K\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2} \quad (119-2)$$

بالتالي، ينتج لدينا:

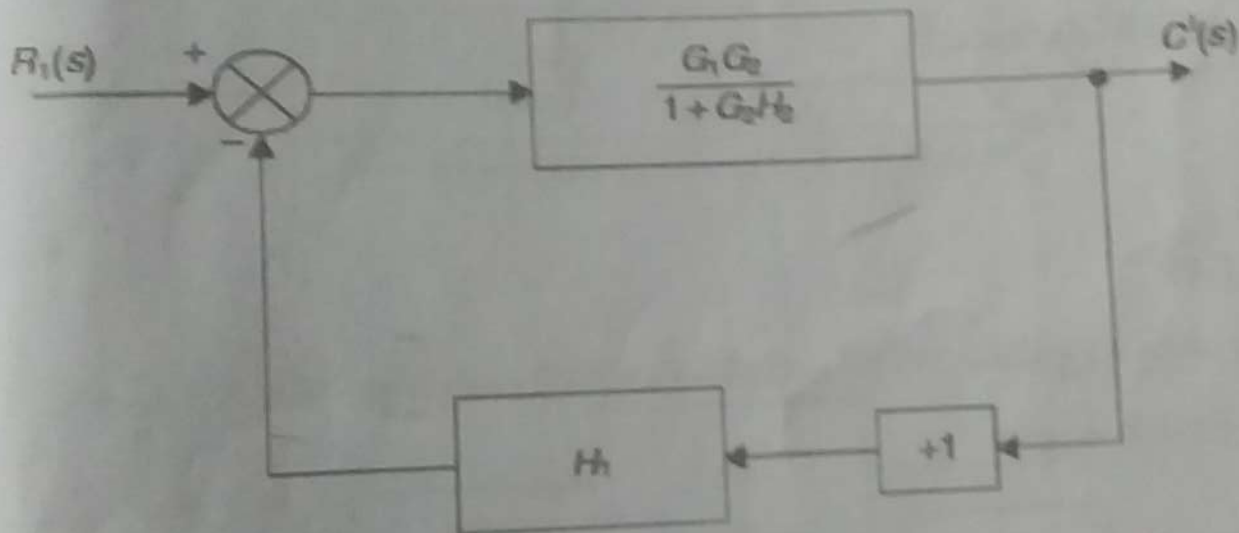
$$C^{\#}(s) = \frac{-G_1 G_2 H_1}{1 + G_2 H_2 + G_1 G_2 H_1} R_2(s)$$

يمكن ملاحظة أن المقام في علاقتي $C^{\#}(s)$ و $C^l(s)$ متطابق.

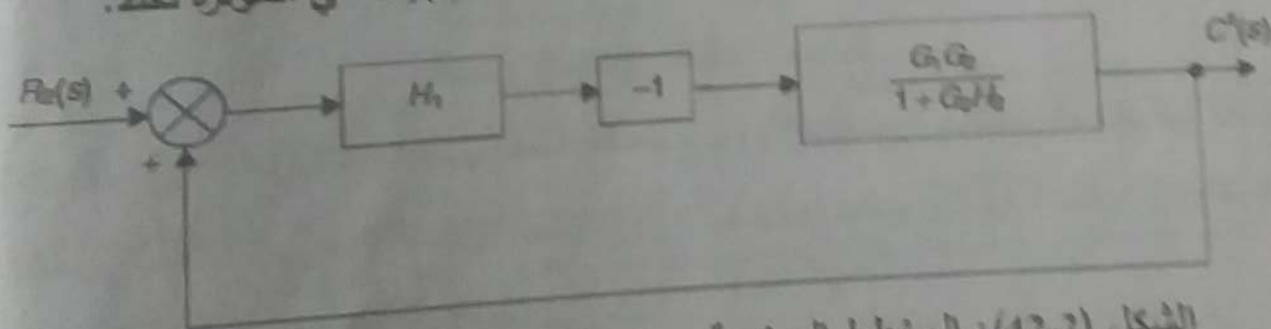
3- بتطبيق مبدأ التراكب، نحصل على الاستجابة الكلية للنظام لإشارتي الدخل $R_1(s)$ و $R_2(s)$ أي:

$$C(s) = C^l(s) + C^{\#}(s) = \frac{G_1 G_2 R_1(s) - G_1 G_2 H_1 R_2(s)}{1 + G_2 H_2 + G_1 G_2 H_1}$$

■ إن استبدال نقطة التجميع بـ (+1) أو (-1) يعتمد على الإشارة عند نقطة التجميع.



الشكل (2-41): المخطط الصندوقي عندما تكون $R_1(s)$ هي المؤثرة فقط.



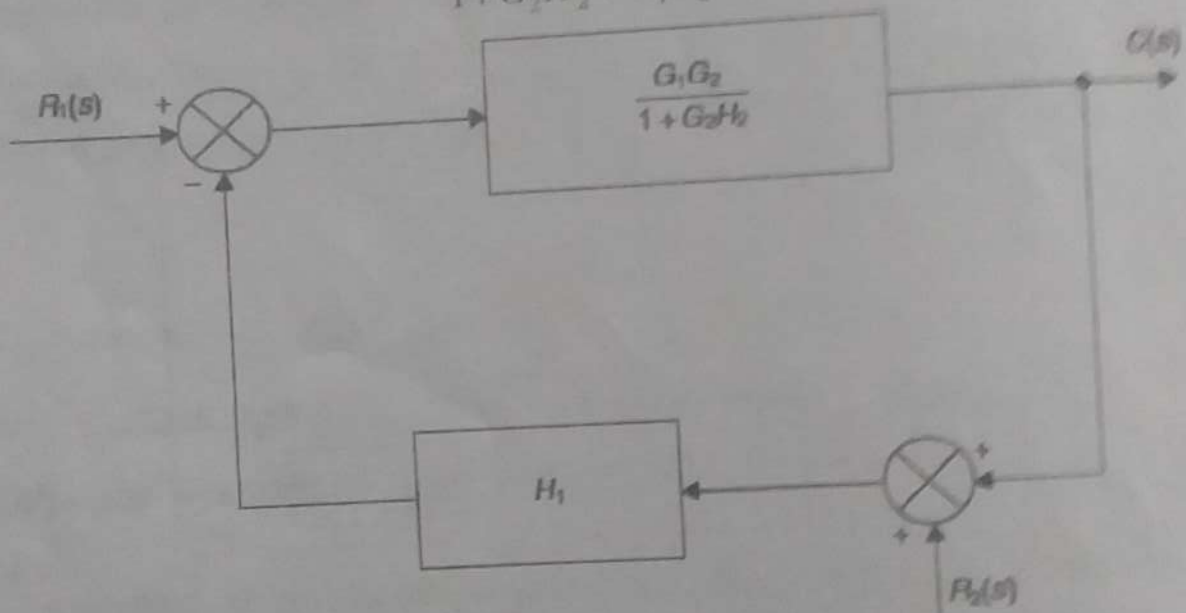
الشكل (2-42): المخطط الصندوقي عندما تكون $R_2(s)$ هي المؤثرة فقط.

1- نضع $R_1(s) \neq 0$ ، ونستبدل نقطة التجميع بـ (+1)، ينتج لدينا المخطط الصندوقي المبين بالشكل (41-2). في هذا الشكل، تمثل $C^I(s)$ استجابة النظام لإشارة الدخل $R_1(s)$. في هذه الحالة، يكون تابع تحويل النظام:

$$\frac{C^I(s)}{R_1(s)} = \frac{G_1 G_2}{1 + G_2 H_2 + \frac{G_1 G_2 H_1}{1 + G_2 H_2}}$$

بالتالي ينتج لدينا:

$$C^I(s) = \frac{G_1 G_2}{1 + G_2 H_2 + G_1 G_2 H_1} R_1(s)$$



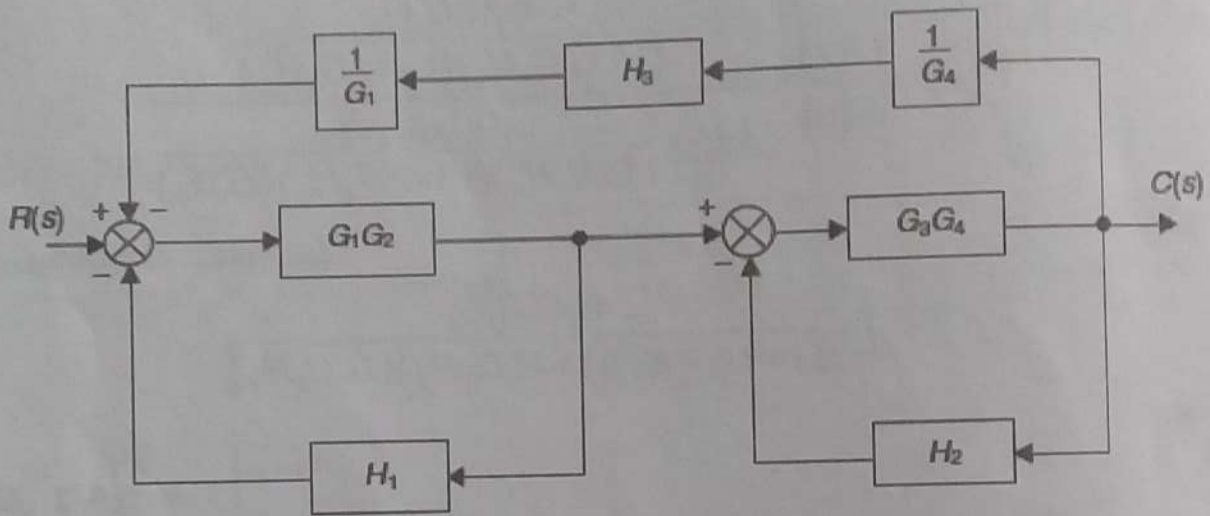
الشكل (40-2): النظام المبسط.

2- نقرض أن $R_1(s) = 0$ ، ونستبدل نقطة التجميع بـ (-1)، فينتج المخطط الصندوقي المبين بالشكل (42-2). في هذا الشكل، تمثل $C^{II}(s)$ استجابة النظام لإشارة الدخل $R_2(s)$. في هذه الحالة، يكون تابع تحويل النظام:

$$\frac{C^{II}(s)}{R_2(s)} = \frac{-G_1 G_2 H_1}{1 + G_2 H_2 - \left(\frac{-G_1 G_2 H_1}{1 + G_2 H_2} \right)}$$

تمثل المعادلات (8-2)، (9-2) و (10-2) معادلات تفاضلية خطية ذات معاملات ثابتة. تتحدد درجة المعادلة التفاضلية بدرجة أعلى مشتق لـ $y(t)$ فيها. تسمى النظم التي توصف بمثل هذه المعادلات، بالنظم الخطية ويكون لها درجة توافق درجة المعادلة الموصفة لها. على سبيل المثال، المعادلة (8-2) تصف نظام من الدرجة الأولى، بينما المعادلات (9-2) و (10-2) تصف نظم من الدرجة الثانية والثالثة على التوالي.

1- نقوم بنقل نقطة التجميع التي تقع إلى يمين الصندوق G_1 إلى يساره، وكذلك نقوم بنقل نقطة التفرع من يمين الصندوق G_4 إلى يساره. يبين الشكل (2-39) المخطط الصندوقي الناتج عن عملية النقل. لاحظ أنه قد تمت إضافة صناديق جديدة هي $(1/G_4)$ و $(1/G_1)$ وذلك للحفاظ على قيم الإشارات قبل وبعد النقل. نقوم بدمج العناصر G_4 و G_3 المربوطة على التسلسل وكذلك نقوم بدمج العناصر G_1 و G_2 المربوطة أيضاً على التسلسل.



الشكل (2-38): المخطط الصندوقي بعد تنفيذ عملية النقل.

2- نقوم بدمج العناصر $(1/G_4)$ و $(1/G_1)$ و H_3 الموصولة على التسلسل. يشار للصندوق الناتج بـ:

$$G_{1m} = \frac{H_3}{G_1 G_4}$$

3- الصندوق $G_3 G_4$ في حالة تغذية خلفية سالبة مع الصندوق H_2 . يشار إلى التحويل الناتج عن تبسيطهما بـ:

$$G_{2m} = \frac{G_3 G_4}{1 + G_3 G_4 H_2}$$

4- الصندوق $G_1 G_2$ في حالة تغذية خلفية سالبة مع الصندوق H_1 . يشار لتابع التحويل الناتج عن تبسيطهما بـ:

$$G_{3m} = \frac{G_1 G_2}{1 + G_1 G_2 H_1}$$